





Mavic Mini Handleiding

deze drie typen RTH in detail. RTH zal ook worden geactiveerd als de videoverbinding wordt losgekoppeld.

|  | GPS | Beschrijving |
|---|---|--|
| thuis Point |  | De standaard huis Point is de eerste locatie waar uw vliegtuig ontvangensterke GNSS signalen (De witte GNSS icoon ten minste vier witte staven). De status vliegtuigen lampje groen knippert snel na de Home-Point is opgenomen. |

Smart RTH

Als het GPS-signaal voldoende sterk is, kan Smart RTH worden gebruikt om het vliegtuig terug naar de Home-Point te brengen. Smart RTH wordt ofwel geïnitieerd door te tikken  in DJI Fly of ingedrukte RTH toets op de afstandsbediening. Verlaat Smart RTH door te tikken  in DJI Fly of door op de r toets op de afstandsbediening.

Low Battery RTH

Low Battery RTH wordt geactiveerd wanneer de Intelligent Flight batterij is leeg op het punt dat de veilige terugkeer van het vliegtuig kan worden beïnvloed. Keer terug naar huis of op het land van het vliegtuig onmiddellijk wanneer daarom wordt gevraagd.

DJI Fly geeft een waarschuwing wanneer de batterij bijna leeg is. Het vliegtuig keert automatisch terug naar de Home-Point als er geen actie wordt uitgevoerd nadat een 10 seconden aftellen.

De gebruiker kan RTH annuleren door op de RTH toets op de afstandsbediening. Als RTH wordt geannuleerd na een bijna lege batterij waarschuwing, kan de Intelligent Flight batterij niet genoeg vermogen voor het vliegtuig om veilig te landen, wat kan leiden tot het vliegtuig crashen of verloren gaat.

Het vliegtuig zal automatisch terecht als het huidige batterijniveau alleen het vliegtuig kan ondersteunen lang genoeg om af te dalen van de huidige hoogte. De gebruiker kan automatisch landen niet opheffen, doch kan de afstandsbediening gebruikt om om het vliegtuig te veranderen tijdens de landing proces.

failsafe RTH

Als de Home-Point met succes werd opgenomen en het kompas functioneert normaal, Failsafe RTH automatisch geactiveerd nadat de afstandsbediening signaal gedurende meer dan 11 seconden.

Andere RTH Scenario

Als de videoverbinding signaal verloren tijdens de vlucht terwijl de afstandsbediening nog steeds in staat om de bewegingen te controleren van het vliegtuig, zal er een prompt om RTH initiëren. RTH kan worden geannuleerd.

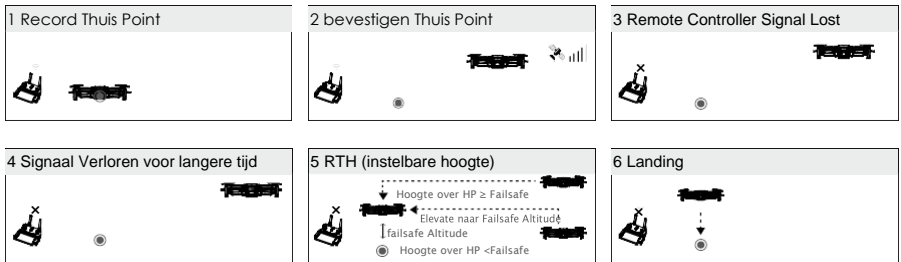
RTH Procedure

1. The Home Point wordt vastgelegd.
2. RTH wordt geactiveerd.
3. Indien het minder is dan 20 meter, het vliegtuig opstijgt naar de RTH hoogte en 20 m, en past vervolgens de oriëntatie. Indien de hoogte groter is dan 20 m, het toestel past direct zijn oriëntatie.

4. een. Als het vliegtuig is verder dan 20 meter van het huis punt wanneer de RTH procedure begint, stijgt op naar de vooraf ingestelde RTH hoogte en vliegt naar de Home-Point met een snelheid van 8 m / s. Als de huidige hoogte is hoger dan de RTH hoogte, het vliegtuig vliegt naar de Home-Point op de huidige hoogte.
- b. Als het vliegtuig zich op minder dan 20 meter van het huis punt wanneer de RTH procedure begint, landt per direct.

5. Na het bereiken van de Home-Point, het vliegtuig landt en de motoren te stoppen.

FailSafe RTH Illustratie



⚠ Het vliegtuig kan niet terugkeren naar de Home-Point wanneer het GPS-signaal zwak is of niet beschikbaar is. Als het GPS-signaal zwak is of niet beschikbaar wordt nadat RTH wordt geactiveerd, zal het vliegtuig zweven op zijn plaats voor een tijdje, en dan beginnen landing.

- Het is belangrijk om een geschikte RTH hoogte te stellen vóór elke vluchtrespons. Launch DJI Fly, en stel de RTH hoogte. In Smart RTH en Low Battery RTH, het vliegtuig stijgt automatisch naar de RTH hoogte. Als het vliegtuig op een hoogte van 65 voet (20 m) of meer en nog niet RTH hoogte bereikt, kan de gashendel verplaatst naar het vliegtuig te stoppen olopende. Het vliegtuig zal y rechtstreeks fl to the Home Point op zijn huidige hoogte.
- Tijdens RTH, het vliegtuig snelheid, hoogte en de oriëntatie kan worden bediend met de afstandsbediening of DJI vliegen als het signaal van de afstandsbediening is normaal, maar de vliegrichting kan niet worden gecontroleerd.
- GEO zones invloed RTH.
- Het vliegtuig kan niet in staat zijn om terug te keren naar een huis Point als de windsnelheid te hoog is. Vlieg met de nodige voorzichtigheid.

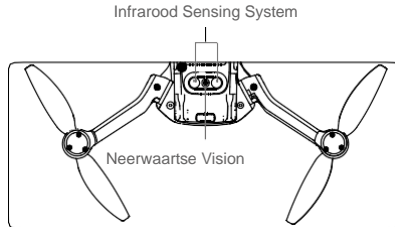
landing Protection

Landing Bescherming activeert tijdens Smart RTH.

1. Tijdens Landing Protection, zal het vliegtuig automatisch te detecteren en zachtjes land op geschikt terrein.
2. Als Landing Protection vaststelt dat de grond niet geschikt is voor de landing, zal Mavic Mini zweven en wachten op proef bevestiging.
3. Als Landing Protection is niet operationeel is, zal DJI Vlieg vertonen een landing prompt wanneer Mavic Mini afdaalt naar 0,5 meter. Trek aan de gashendel of gebruik maken van de automatische landing schuifknop om te landen.

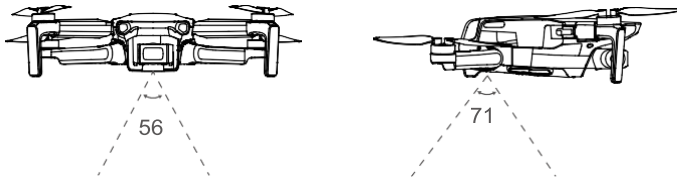
Vision System en Infrarood Sensing System

Mavic Mini is uitgerust met een neerwaartse Vision System en Infrarood Sensing System. The DownwardVision systeem bestaat uit een camera en infrarood Sensing systeem bestaat uit twee 3D infrarood modules. The Downward Vision System en Infrarood Sensing System hulp van het vliegtuig te handhaven zijn huidige positie, zweven in plaats nauwkeuriger en om binnenshuis of in andere omgevingen vliegen waar de GPS is niet beschikbaar.



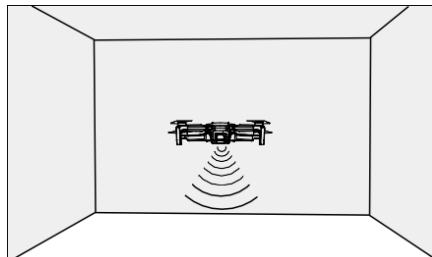
detectie Fields

The Downward Vision System werkt het best wanneer het vliegtuig zich op een hoogte van 0,5 tot 10 m, en haar operationele bereik is 0,5 tot 30 m.



Met behulp van de Vision System

Wanneer de GPS niet beschikbaar is, wordt de neerwaartse Vision System ingeschakeld als het oppervlak een waarneembaar oppervlak en voldoende licht. The Downward Vision System werkt het best wanneer het vliegtuig zich op een hoogte van 0,5 tot 10 m. Als hoogte van het vliegtuig boven de 10 m, kan de Vision System worden beïnvloed, dus extra voorzichtigheid is geboden.



Volg onderstaande stappen om de neerwaartse Vision System te gebruiken stappen

1. Zorg ervoor dat het vliegtuig zich op een vlakke ondergrond. Schakel het vliegtuig.
2. Het vliegtuig hangt in plaats na het opstijgen. De status vliegtuigen lampje groen knippert twee keer, wat aangeeft de neerwaartse Vision System werkt.


 De maximum hover hoogte van het vliegtuig is 5 m als er geen GPS. De Vision System werkt


- het beste wanneer het vliegtuig zich op een hoogte van 0,5 tot 10 m. Indien de hoogte van het vliegtuig boven 10 m, kan het beeldsysteem worden beïnvloed, zodat extra voorzichtigheid vereist.
- De Vision System mogelijk niet correct wanneer het vliegtuig vliegt over water of sneeuw bedektegebieden.
- Merk op dat de Vision-systeem niet naar behoren kan functioneren wanneer het vliegtuig te snel vliegt. vlieg metvoorzichtigheid bij het vliegen op meer dan 10 m / s (32,8 voet / s) 2 m (6,6 ft) of meer dan 5 m / s (16,4 ft) per 1 m (3,3 ft).
- De Vision System kan niet goed werken over oppervlakken die geen duidelijk patroon variaties. De Vision System kan niet goed in een van de volgende situaties werken. Bedien het vliegtuig voorzichtig.
 - a. Vliegen over monochrome oppervlakken (bijv. puur zwart, zuiver wit, zuiver groen).
 - b. Die over sterk reflecterende oppervlakken.
 - c. Boven water of transparante oppervlakken.
 - d. Die over bewegende oppervlakken of voorwerpen.
 - e. Vliegen in een gebied waar de verlichting verandert regelmatig of drastisch.
 - f. Vliegen over zeer donker (<10 lux) of helder (> 40.000 lux) oppervlakken.
 - g. Vliegen over oppervlakken die sterk reflecteren of absorberen infrarode golven (bijvoorbeeld spiegels).
 - h. Die over oppervlakken zonder duidelijke patronen of textuur.
 - i. Die over oppervlakken met herhalende identieke patronen of structuren (bijvoorbeeld tegels met hetzelfde ontwerp).
 - j. Vliegen over obstakels met kleine oppervlakken (bijvoorbeeld takken).
- Houd de sensoren schoon te allen tijde. NIET knoeien met de sensoren. Gebruik geen van de vliegtuigen in omgeving met stof en vocht. NIET Blokkeer de Infrarood Sensing System.
- Vliegen niet op dagen dat zijn regenachtig, smoggy, of als er
- beperkte zichtbaarheid. Controleer de volgende elke keer voor het opstijgen:
 - a. Zorg ervoor dat er geen stickers of andere obstakels over de Infrarood Sensing and Vision System.
 - b. Als er vuil, stof of water op de infrarood Sensing and Vision System schoon met een zachte doek. Gebruik geen reinigingsmiddel dat alcohol bevat niet gebruiken.
 - c. Contact DJI ondersteuning als er sprake is van schade aan het glas van de infrarood Sensing and Vision System.


Intelligent Flight Mode


Mavic Mini ondersteunt QuickShots Intelligent Flight Mode. QuickShots opnamemodi behoren Dronie, Rocket, Cirkel, en Helix. Mavic Mini neemt een video op basis van de geselecteerde opnamemodus en genereert video ongeveer 15 seconden lang automatisch. De video kan worden bekeken, bewerkt

of gedeeld via social media van het afspelen.

 Dronie: Het vliegtuig fl ies achteruit en stijgt, met de camera vergrendeld op het onderwerp.

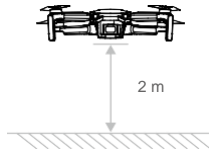
 Raket: Het vliegtuig stijgt op de camera naar beneden gericht.

 Circle: Het vliegtuig kringen rond het onderwerp.

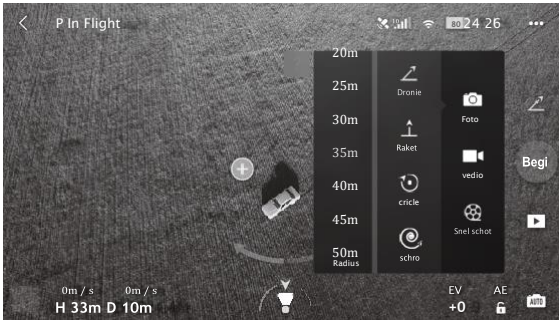
 Helix: Het vliegtuig stijgt op en spiralen rond het onderwerp.


Met behulp van QuickShots

1. Zorg ervoor dat de Intelligent Flight batterij voldoende is opgeladen. Opstijgen en zweven ten minste 6,6 ft (2 m) boven de grond.



2. In DJI Fly, tikt u op om QuickShots selecteren en volg de aanwijzingen. Zorg ervoor dat de gebruiker begrijpt hoe de opnamemodus te gebruiken en dat er geen obstakels in de omgeving.
3. Selecteer uw doelgroep onderwerp in het camera standpunt van de cirkel op het onderwerp te tikken of te slepen van een kader rond het onderwerp. Kies een opnamemodus en tik op "Start" om de opname te starten. Het vliegtuig vliegt terug naar zijn oorspronkelijke positie zodra schieten is voltooid.



4. Tik  voor toegang tot de video. De video kan worden bewerkt en gedeeld op sociale media na het downloaden naar uw telefoon.

afsluiten QuickShots

Druk op de Flight Pause / RTH knop of tik op de  in DJI Vlieg naar QuickShots verlaten. Het vliegtuig zal zweven op zijn plaats.

⚠ Gebruik QuickShots op locaties die uit de buurt van gebouwen en andere obstakels. Zorg ervoor dat er zich geen mensen, dieren of andere obstakels in de vluchtpad.



- Besteed aandacht aan objecten rond het vliegtuig en het gebruik van de afstandsbediening van ongevallen met het vliegtuig te voorkomen.
- DO QuickShots niet gebruiken op een van de volgende situaties:
 - a. Wanneer het onderwerp is geblokkeerd gedurende langere tijd of buiten de zichtlijn.
 - b. Wanneer het onderwerp meer dan 50 m van het vliegtuig.
 - c. Wanneer het onderwerp qua kleur of patroon met de omgeving.
 - d. Als het onderwerp is in de lucht.
 - e. Wanneer het onderwerp beweegt snel.
 - f. De verlichting is extreem laag (<300 lux) of hoge (> 10.000 lux).
- DO QuickShots NIET gebruiken in plaatsen die dicht bij gebouwen of wanneer het GPS-sigitaal zwak is. Anders kan de vluchtroute onstabiel zijn.
- Zorg ervoor dat de lokale privacy wet- en regelgeving volgen bij het gebruik QuickShots.

Flight Recorder

Flight gegevens, inclusief vlucht telemetrie, luchtvaartuigstatussignalen informatie en andere parameters worden automatisch opgeslagen in het interne data recorder van het vliegtuig. De gegevens kunnen worden opgeroepen met DJI Assistant 2 voor Mavic.

propellers

Er zijn twee soorten van Mavic Mini propellers, die zijn ontworpen om te draaien in verschillende richtingen. Merk op aan te geven welke schroeven moet worden gehecht aan welke motoren. De twee bladen bevestigd aan een motor gelijk.

| propellers | met merken | zonder merken |
|-----------------|---|---|
| Illustratie |  |  |
| Montage Positie | Hechten aan de motoren van de armen met markeringen | Hechten aan de motoren van de armen zonder merken |

Bevestiging van de Propellers

Bevestig de schroeven met merktekens de motoren van de arm met markeringen en de vrijstaande schroeven aan de motoren van de arm zonder markeringen. Gebruik de schroevendraaier om de schroeven te monteren. Zorg ervoor dat de schroeven goed vast zitten.




ongemerkt



Mars

Het losmaken van de schroeven

Gebruik de schroevendraaier om de schroeven los te maken van de motoren.

 Schroefbladen zijn scherp. Breekbaar.

- De schroevendraaier wordt alleen gebruikt om de propellers te monteren. Gebruik geen van de schroevendraaier om het vliegtuig uit elkaar te halen.
- Wanneer een schroef is gebroken, verwijder de twee schroeven en bouten aan de bijbehorende motor en te ontdoen. Gebruik twee propellers van hetzelfde pakket. NIET mengen met propellers van andere pakketten.
- Gebruik alleen officiële DJI propellers. NIET mengen
- propeller types. Aankoop de schroeven los indien nodig.
- Zorg ervoor dat de schroeven stevig voor elke vlucht zijn geïnstalleerd. Controleer of de schroeven van deschroeven worden aangedraaid om de 30 uur vliegtijd (ong. 60 vluchten).
- Zorg ervoor dat alle propellers zijn in goede staat voor elke vlucht. Gebruik geen oude, afgebroken, of gebroken propellers.
- Naarletsel te voorkomen, Duidelijk en geen propellers of motoren als ze draaien niet aan.
- NIET knippen of buig de propellers tijdens transport of opslag.
- Zorg ervoor dat de motoren zijn veilig en draaien soepel gemonteerd. Land het vliegtuig onmiddellijk als een motor vast zit en niet in staat om vrij te roteren.
- Probeer NIET om de structuur van de motoren te wijzigen.
- Niet aanraken of laat uw handen of lichaam in contact komen met de motoren na de vlucht
- omdat ze dan heet zijn. NIET Blokkeer de ventilatieopeningen aan de motoren of de romp van het vliegtuig.
- Zorg ervoor dat de SER normaal klinken wanneer hij wordt aangezet.

Intelligent Flight Battery

De Mavic Mini Intelligent Flight batterij is een 7,2 V, 2400 mAh batterij met slimme opladen en ontladen functionaliteit.

batterij Functies

1. **Balanced Opladen:** Tijdens het opladen worden de spanningen van de cellen in de batterij automatisch in evenwicht gebracht.
2. **Bescherming van de overbelasting:** De batterij stopt het opladen automatisch eenmaal volledig is opgeladen.
3. **Temperatuurdetectie:** Om zich de batterij alleen ladingen beschermen wanneer de temperatuur tussen 41 ° en 104 ° F (5 ° en 40 ° C). Opladen stopt automatisch wanneer de temperatuur van de batterij boven 122 ° F (0 ° C) tijdens het laadproces.
4. **Overstroombeveiliging:** De batterij stopt met opladen als een overstroom wordt gedetecteerd.
5. **Over-ontlading bescherming:** ontladen stopt automatisch om overtollig ontlading te voorkomen wanneer de batterij niet in gebruik is de vlucht. Over-ontlading bescherming niet is ingeschakeld wanneer de batterij in gebruik is de vlucht.

Mavic Mini Handleiding

6. Short Circuit Protection: De voeding wordt automatisch verbroken als een kortsluiting wordt gedetecteerd.
7. Batterijcel Damage Protection: DJI Fly geeft een waarschuwing prompt wanneer een beschadigde batterij cel **gedetecteerd**.
8. Sluimerstand: Wanneer de batterijcel lager is dan 3,0 V, de batterij gaat slaapmodus te hoge ontlading te voorkomen. Laad de batterij om hem wakker uit hun winterslaap.

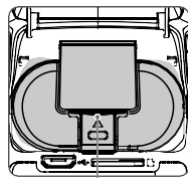
9. Communicatie: Informatie over voltage, capaciteit van de batterij en stroom wordt overgebracht naar het vliegtuig.

⚠ Raadpleeg de Mavic Mini Richtlijnen Disclaimer en veiligheid voor gebruik. Gebruikers nemen de volledige verantwoordelijkheid voor alle activiteiten en gebruik.

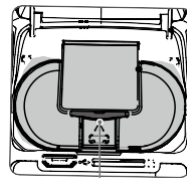
- De Mavic Mini Intelligent Vlucht batterij kan niet automatisch ontladen. Als de accu niet wordt gebruikt voor meer dan 10 dagen, is het raadzaam om de batterij handmatig ontladen totdat de batterij ligt tussen 39% en 75%.
- Specificaties van de Intelligent Flight Batterij voor de Japanse versie zijn verschillend. Raadpleeg de specificaties sectie voor meer informatie. De batterij functies zijn hetzelfde voor alle versies van de Mavic Mini Intelligent Flight Battery.

De batterij gebruiken

Plaats de batterij in het batterijcompartiment en zet de batterij klem. Een klikkend geluid geeft aan dat de batterij volledig is ingeschakeld. Zorg ervoor dat de batterij volledig is geplaatst en het batterijdeksel is zeker op zijn plaats.



Niet verloofd



Volledig betrokken

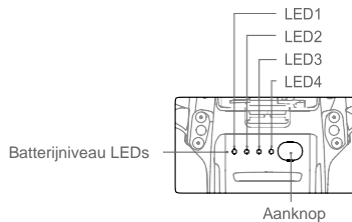
Op de accuklem en verwijder de batterij uit het batterijcompartiment te verwijderen.

⚠ **DO NOT** verwijder de batterij wanneer het toestel wordt ingeschakeld.

- Zorg ervoor dat de batterij stevig is gemonteerd.

Controleren van batterijniveau

Druk op de knop eenmaal om de batterij te controleren.



Batterijniveau LEDs

○ : Brandt. ○ (with lines) : LED knippert. ○ : LED uit.

| LED1 | LED2 | LED3 | LED4 | Batterijniveau |
|------|------|------|----------------|----------------------------|
| ○ | ○ | ○ | ○ (with lines) | batterijniveau > 88% |
| ○ | ○ | ○ | ○ | 75% < batterijniveau ≤ 88% |

| | | | | |
|---|---|---|---|---------------------------|
| ○ | ○ | ● | ○ | 63% <batterijniveau ≤ 75% |
| ○ | ○ | | ○ | 50% <batterijniveau ≤ 63% |
| ○ | ● | ○ | ○ | 38% <batterijniveau ≤ 50% |
| ○ | | ○ | ○ | 25% <batterijniveau ≤ 38% |
| ○ | ○ | ○ | ○ | 13% <batterijniveau ≤ 25% |
| | ○ | ○ | ○ | 0% <batterijniveau ≤ 13% |


Powering On / Off

Druk op de knop een keer, en druk nogmaals op, en twee seconden ingedrukt om de batterij of uit te schakelen. Het batterijniveau LED's geven het batterijniveau wanneer het vliegtuig wordt ingeschakeld.

Druk op de knop een keer en de vier batterijniveau LEDs knipperen drie seconden. Als de LED 3 en 4 knipperen gelijktijdig zonder op de knop, geeft dit de accu abnormal.

Lage Temperatuur Kennisgeving

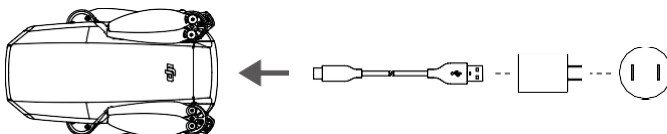
1. Batterij capaciteitaanzienlijk af die in een koude omgeving van 23 ° tot 41 ° C (-5 ° tot 5 ° C). Het wordt aanbevolen om het vliegtuig zweven in plaats tijdelijk om de batterij te verwarmen. Zorg ervoor dat de batterij volledig op te laden voor het opstijgen.
2. Naarzorgen voor optimale prestaties van de batterij, houdt de batterij temperatuur boven 68 ° F (20 ° C).
3. De verminderde capaciteit van de batterij in een koude omgeving reduceert de windsnelheid weerstand van het vliegtuig. Vlieg met de nodige voorzichtigheid.
4. Vlieg met extra voorzichtig bij hoge zeespiegel.


 In een koude omgeving plaatst u de batterij in het batterijcompartiment en zet het vliegtuig op te warmen voor het opstijgen.

De batterij opladen

het Intelligent Flight batterij volledig op te laden voordat u voor de eerste keer.

1. Sluit de USB-lader aan op een AC-voeding (100-240 V, 50/60 Hz). Gebruik een voedingsadapter indien nodig.
2. Bevestig het vliegtuig naar de USB-lader.
3. Het batterijniveau LED's geven de huidige batterijniveau tijdens het opladen.
4. De Intelligent Flight batterij is volledig opgeladen wanneer de batterij niveau branden. Maak de USB-lader wanneer de batterij volledig is opgeladen.



















-  De batterij kan niet worden opgeladen als het toestel is ingeschakeld en het vliegtuig niet kan worden ingeschakeld tijdens het opladen.
- DO NOT een intelligente Flight Battery na vluchtrespons onmiddellijk laden als de temperatuur te hoog kan zijn. Wacht tot het afkoelt tot kamertemperatuur voordat opnieuw op te laden.
 - De lader stopt het opladen van de batterij als de batterij celtemperatuur niet binnen het bereik van 41 ° tot 104 ° F (5 ° tot 40 ° C). De ideale laadtemperatuur is 71,6 ° tot 82,4 ° F (22 ° tot 28 ° C).
 - De batterij opladen Hub (niet inbegrepen) kan in rekening brengen tot drie batterijen. Bezoek de officiële DJI Online Store voor meer informatie.
 - Laad de batterij minstens eens in de drie maanden tot gezondheid van de batterij te handhaven op te laden.
 - DJI aanvaardt geen enkele aansprakelijkheid voor schade veroorzaakt door derden lader te nemen.


ontladen

- Het wordt aanbevolen om de Intelligent Flight batterijen te ontladen tot 30% of lager. Dit kan gedaan worden door fl ying het vliegtuig buiten totdat er minder dan 30% lading over.

Batterijniveau LEDs tijdens het opladen

In onderstaande tabel batterijniveau tijdens het laden.













| LED1 | LED2 | LED3 | LED4 | Batterijniveau |
|---|---|---|---|---------------------------|
|  |  |  |  | 0% <batterijniveau ≤ 50% |
|  |  |  |  | 50% <batterijniveau ≤ 75% |
|  |  |  |  | 75% <batterijniveau <100% |
|  |  |  |  | Volledig opgeladen |

 De knipperende frequentie van het batterijniveau LEDs zal anders zijn bij het gebruik van andere USB-lader. Als het opladen snel is, zal het batterijniveau LEDs snel knipperen. Als het opladen snelheid is zeer traag, zal het batterijniveau LED langzaam knipperen (eens per twee seconden). Het wordt aanbevolen om de Micro-USB-kabel of USB-lader te veranderen.









- Als er geen batterij in het vliegtuig, LED 3 en 4 drie keer afwisselend knipperen. De vier LED lampjes knipperen om aan te geven van de batterij is beschadigd.

Battery Protection Mechanisms

De batterij LED-indicator kan bescherming van de accu indicaties veroorzaakt door abnormale laadomstandigheden weer te geven.

| Battery Protection Mechanisms | | | | | |
|--|---|---|---|------------------------------------|---------------------------|
| LED1 | LED2 | LED3 | LED4 | Knipperend Pattern | Battery Protection Item |
|  |  |  |  | LED2 knippert tweemaal per seconde | overstroom gedetecteerd |
|  |  |  |  | LED2 knippert driemaal per seconde | Kortsluiting gedetecteerd |
|  |  |  |  | LED3 knippert tweemaal per seconde | Overcharge gedetecteerd |

Mavic Mini Handleiding

| | | | | | |
|--|---|---|---|------------------------------------|-------------------------------------|
|  |  |  |  | LED3 knippert driemaal per seconde | Over-voltage gedetecteerd lader |
|  |  |  |  | LED4 knippert tweemaal per seconde | Het opladen van temperatuur te laag |

| | | | | | |
|---|---|---|---|------------------------------------|---|
| ○ | ○ | ○ | ☀ | LED4 knippert driemaal per seconde | Het opladen van een te hoge temperatuur |
|---|---|---|---|------------------------------------|---|

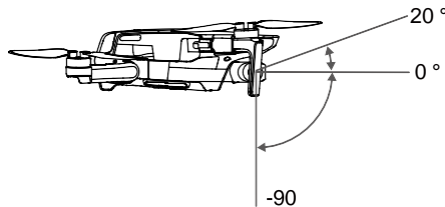
Als het laden bescherming temperatuur is ingeschakeld, wordt de batterij weer opgeladen zodra de temperatuur binnen het toegestane bereik is teruggekeerd naar. Als een van de andere beschermingsmechanismen batterij te activeren, om het opladen te hervatten is het noodzakelijk om druk op de knop aan de macht van de batterij, haalt u de batterij uit de oplader en steek de stekker er weer in. Als de laadtemperatuur abnormaal is, wachten op de laadtemperatuur weer normaal en de batterij opladen automatisch hervat zonder de noodzaak om loskoppelen en weer in de lader.

Gimbal en Camera

Gimbal Profiel

Mavic Mini's 3-assige cardanische zorgt voor stabilisatie voor de camera, zodat u duidelijk en stabiel beeld en video vast te leggen. Met de cardanische ring knop op de afstandsbediening om kantelen van de camera te besturen. Als alternatief, voert u de camera view in DJI Fly. Druk op het beeldscherm tot een cirkel verschijnt en sleept de cirkel op en neer kantelen van de camera te besturen.

De cardanische ring heeft een kantelbereik van -90° tot $+20^\circ$ doordat "Sta Stijgende Gimbal Rotatie" in DJI Fly. Dedefault regelbereik -90° te 0° .



Gimbal werkmodi

Tweecardanische bedrijfsmodi beschikbaar. Wisselen tussen de bedieningsmodi DJI

Fly.Volgmodus: De hoek tussen de oriëntatie en luchtvaartuigen achterkant cardanische blijft altijd constant.

FPV stand: De gimbal synchroniseert met de beweging van het vliegtuig tot first person vliegende biedenervaring.



- Wanneer het luchtvaartuig wordt ingeschakeld, niet tikken of kloppen de gimbal. Om de cardanische tijdens het opstijgen te beschermen, opstijgen van open, vlakke oppervlakken.
- Precisie elementen in de cardanische ring beschadigd raken bij een botsing of stoot, waarbij de cardanische ring te functioneren abnormaal veroorzaken.
- Zorg dat er geen stof of zand op de gimbal, vooral in de cardanische
- motoren. Een gimbal motor fout kan optreden in de volgende gevallen:
 - a. Het vliegtuig is op een oneffen ondergrond of de gimbal wordt belemmerd.
 - b. De cardanische ervaart overmatige externe kracht, zoals een botsing.
- Niet aanbrengen externe kracht op de gimbal na de gimbal is ingeschakeld. Geen extra lading aan de gimbal toe te voegen omdat dit de gimbal te laten functioneren abnormaal kunnen veroorzaken of zelfs leiden tot blijvende schade aan de motor.



- Zorg ervoor dat de cardanische deksel te verwijderen, voordat u op het vliegtuig. Zorg er ook voor te monteren de gimbal deksel wanneer het vliegtuig niet in gebruik is.
- Vliegen in zware mist of bewolking kan de gimbal nat te maken, wat leidt tot tijdelijke storing. De cardanische herstelt volledige functionaliteit als het eenmaal droog is.

camera Profiel

Mavic Mini maakt gebruik van een 1 / 2.3" CMOS-sensor camera, die kan schieten om 2.7K video en 12 MP foto's, en ondersteunt schieten modi, zoals Single Shot en Interval.

Het diafragma van de camera f / 2.8 en kan zich van 1 m tot oneindig.



Zorg ervoor dat de temperatuur en de luchtvochtigheid zijn geschikt voor de camera tijdens het gebruik en opslag.

- Gebruik een lens reinigingsmiddel om de lens te vermijden schade te reinigen.
- Geef geen ventilatieopeningen op de camera als de warmte kan de inrichting beschadigen en schadelijk zijn voor de gebruiker niet blokkeren.

Opslaan van foto's en video's

Mavic Mini ondersteunt het gebruik van een microSD-kaart om uw foto's en video's op te slaan. Een UHS-I Speed Grade 3 waardering microSD-kaart is vereist als gevolg van de snelle lees- en schrijfsnelheden die nodig zijn voor videogegevens met een hoge resolutie. Zie de sectie Specificaties voor meer informatie over aanbevolen microSD-kaarten.



Laat de microSD-kaart niet uit het vliegtuig, terwijl deze is ingeschakeld. Anders kan de microSD-kaart worden beschadigd.

- Om de stabiliteit van de camera systeem te waarborgen, zijn enkele video-opnames beperkt tot 30 minuten. Controleer de camera-instellingen voor gebruik om ervoor te zorgen dat ze zijn conform zoals gewenst gureerd.
- Voordat schieten belangrijke foto's of video's, schiet een paar foto's om te testen de camera correct werkt.
- Foto's of video's kunnen niet worden verzonden of gekopieerd van de camera als het vliegtuig uitgeschakeld.
- Zorg ervoor dat de stroom uit het vliegtuig correct. Anders wordt uw camera parameters niet worden opgeslagen en alle opgenomen video's kunnen worden beschadigd. DJI is niet verantwoordelijk voor eventuele tekortkomingen van een afbeelding of video op te nemen of te zijn vastgelegd in een manier die niet machinaal leesbaar.

Afstandsbediening

In dit gedeelte worden de functies van de afstandsbediening en instructies omvat voor het besturen van het vliegtuig en de camera.


Afstandsbediening

Remote Profiel Controller

Ingebouwd de afstandbediening is DJI de verbeterde Wi-Fi-technologie, het aanbieden van 2,4 GHz en 5,8 GHz * zendfrequenties, een maximale transmissie afstand van 2,49 mijl (4 km) en 720p video downlink van het vliegtuig naar DJI Vlieg op uw mobiele apparaat. De verwijderbare stuurknuppels maken de afstandbediening eenvoudiger te slaan. Raadpleeg de afstandbediening schema in het productprofiel sectie voor meer informatie.

De ingebouwde batterij heeft een capaciteit van 2600 mAh en een maximale looptijd van 4,5 uur bij een iOS-apparaat en 1 uur en 40 minuten bij een Android-apparaat. De afstandbediening laadt de Android toestel met een laad vermogen van 500 mA @ 5V. De afstandbediening laadt automatisch Android apparaten.

* De MD1SD25 model afstandbediening kan zowel 2,4 GHz en 5,8 GHz ondersteunen. De MR1SS5 model afstandbediening ondersteunt alleen 5,8 GHz.

 **Compliance** Versie: De afstandbediening is in overeenstemming met de plaatselijke regelgeving.

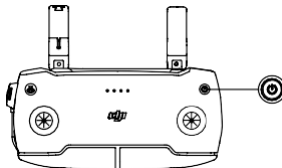
- **Stuurknuppel Mode:** De stuurknuppel mode bepaalt de functies van de stuurknuppel beweging. Drie voorgeprogrammeerde modi (Mode 1, Mode 2 en Mode 3) zijn beschikbaar en aangepaste modi kunnen con fi gureerd in DJI Fly zijn. De standaardmodus Modus 2.

Met behulp van de afstandbediening

Powering On / Off

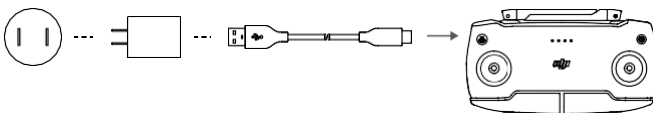
Druk op de knop drukken om de huidige batterij te controleren.

Druk eenmaal, dan weer ingedrukt om de afstandbediening aan of uit. Als de batterij te laag is, opladen voor gebruik.



De batterij opladen

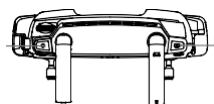
Gebruik een Micro USB-kabel aan op de USB-lader aan te sluiten op de Micro-USB-poort van de afstandbediening.



Beheersing van de Camera

1. Record: indrukken om start / stop-opname (Video) of switch naar de videomodus (Foto).
2. Sluiter: indrukken om een foto te maken

(Foto)of over te schakelen naar de fotomodus (Video).



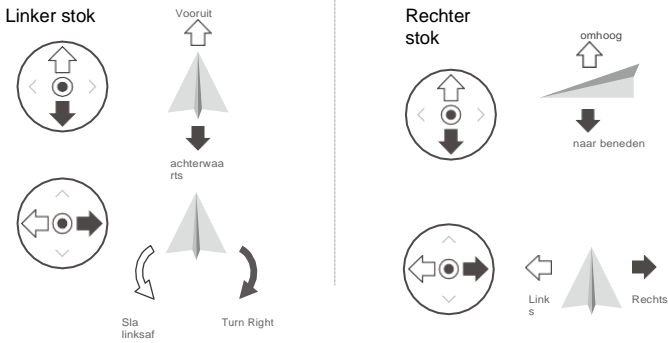
knop opnemen

Luik Knop

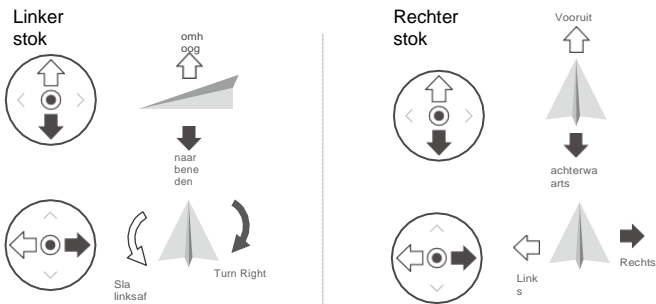
Besturen van het vliegtuig

Drie voorgeprogrammeerde standen (stand 1, Modus 2 en Modus 3) beschikbaar zijn en gebruikersinstellingen kunnen worden gedefinieerd in de DJI Fly app. De standaardmodus Modus 2.

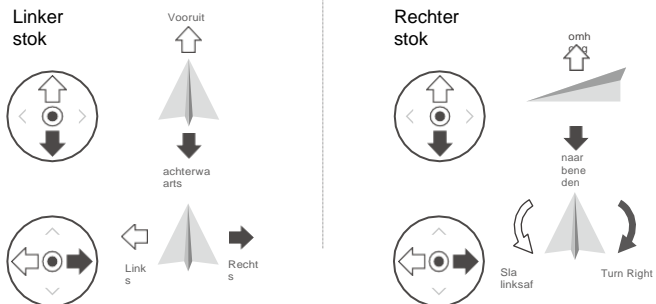
mode 1




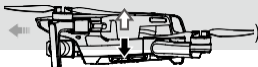

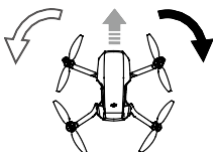



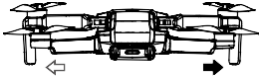
mode 2



mode 3



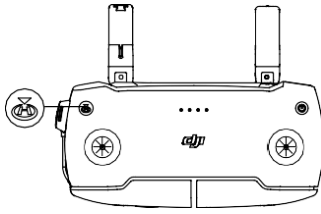
De afbeelding hieronder wordt uitgelegd hoe elke control stick, in Modus 2 als voorbeeld.

| Remote Controller (Mode 2) | vliegtuig (Geeft Nose Direction) | Opmerkingen |
|--|---|---|
|  |  | <p>Het verplaatsen van de linker joystick omhoog of omlaag verandert hoogte van het vliegtuig. Duw de stick omhoog te stijgen en neer te dalen. Hoe meer de stick wordt gedruwd uit de buurt van de centrale positie, des te sneller het vliegtuig zal hoogte veranderen. Duw de stick voorzichtig op plotselinge en onverwachte veranderingen in de hoogte te voorkomen.</p> |
|  |  | <p>Het verplaatsen van de linker joystick naar links of naar rechts regelt de oriëntatie van het vliegtuig. Duw de stick naar links om het vliegtuig tegen de klok in draaien en naar rechts om het vliegtuig met de klok mee te draaien. Hoe meer de stick wordt gedruwd uit de buurt van de centrale positie, hoe sneller het vliegtuig te roteren.</p> |
|  |  | <p>Het verplaatsen van de rechter joystick op en neer verandert toonhoogte van het vliegtuig. Duw de stick naar voren en naar beneden vliegen om achteruit te vliegen. Hoe meer de stick wordt weggedruwd van het centrum positie, hoe sneller het vliegtuig te verplaatsen.</p> |
|  |  | <p>Het verplaatsen van de rechter joystick naar links of naar rechts verandert rol van het vliegtuig. Duw de stick links naar vliegen links en rechts vliegen. Hoe meer de stick wordt gedruwd uit de buurt van de centrale positie, hoe sneller het vliegtuig te verplaatsen.</p> |

Flight Pauze / RTH Button

Druk eenmaal om het vliegtuig rem en zweven in de plaats te maken. Als het vliegtuig voert een QuickShot, RTH, of automatisch landen, eenmaal op om de procedure en zweven in plaats af te sluiten.

Houd de RTH-knop om RTH starten. Druk nogmaals op deze knop om RTH te annuleren en weer controle over het vliegtuig. Raadpleeg de Return to Home sectie voor meer informatie over RTH.



Optimale Transmission Zone

Het signaal tussen het vliegtuig en de afstandsbediening is het meest betrouwbaar wanneer de antennes staan ten opzichte van het vliegtuig zoals hierna weergegeven.



Het koppelen van de afstandsbediening

De afstandsbediening is verbonden met het vliegtuig voor aflevering. Koppelen is alleen nodig bij gebruik van een nieuwe afstandsbediening voor het eerst. Volg deze stappen om een nieuwe afstandsbediening te koppelen:

1. Schakel de afstandsbediening en het vliegtuig.
2. Lanceer DJI Fly. In camera-scherm op het pictogram en selecteer Snelkoppelingen en Connect to Aircraft, of houd de power-knop van de afstandsbediening voor meer dan vier seconden. De afstandsbediening blijft piepen aangeeft dat hij klaar is om koppeling.
3. Houd de aan-uitknop van het vliegtuig gedurende meer dan vier seconden. Het vliegtuig piepjes eenswat aangeeft dat hij klaar is om link. Het vliegtuig twee keer piept aangeeft koppelen is met succes.

 **Zorg** ervoor dat de afstandsbediening zich binnen 0,5 m van het vliegtuig tijdens het koppelen.

- De afstandsbediening automatisch ontkoppelen van een vliegtuig of een nieuwe afstandsbediening
- is verbonden met hetzelfde vliegtuig.

 **Laad** de afstandsbediening voor elke vlucht.

Als de afstandsbediening wordt ingeschakeld en niet in gebruik gedurende vijf minuten, zal een alarm klinken. Na zes minuten, het vliegtuig automatisch uitgeschakeld. Beweeg de sticks

- of druk op een knop om te annulerende waarschuwing.

Stel de klem mobiele inrichting te zorgen voor de mobiele inrichting veilig.

- Controleer de antennes van de afstandsbediening ontvouwd en ingesteld op de juiste positie om een optimale transmissiekwaliteit te bereiken.
- Repareren of vervangen indien beschadigd afstandsbediening. Een beschadigde afstandsbediening antenne sterk vermindert prestaties.

Laad de batterij minstens eens in de drie maanden tot gezondheid van de batterij te handhaven op te laden.

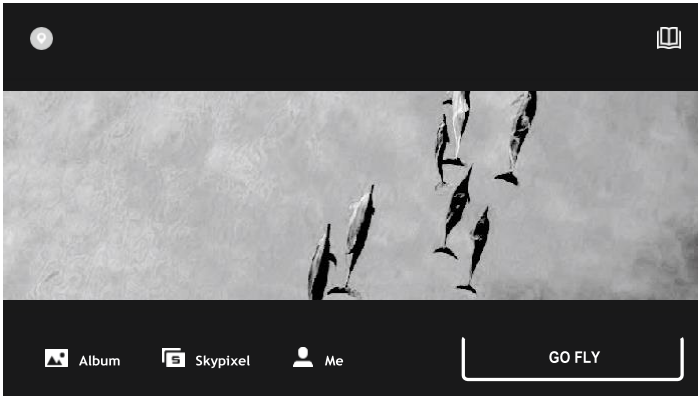
DJI Vlieg App

In dit gedeelte worden de belangrijkste functies van de DJI Fly app.

DJI Vlieg App

Huis

Lanceer DJI Fly en voer het startscherm.



Academie

Tikhet pictogram in de rechterbovenhoek om Academy in te voeren. Product tutorials, vlucht tips, vliegveiligheid, enhandmatige documenten kunnen hier worden bekeken.

Album

Hiermee u de DJI Fly en het album van uw telefoon weer te geven. QuickShots video's kunnen worden bekeken na het downloaden naar uw telefoon. Maak bevat sjablonen en Pro. Templates biedt auto bewerken functie voor geïmporteerde beeldmateriaal. Pro kunt u de beelden handmatig bewerken.

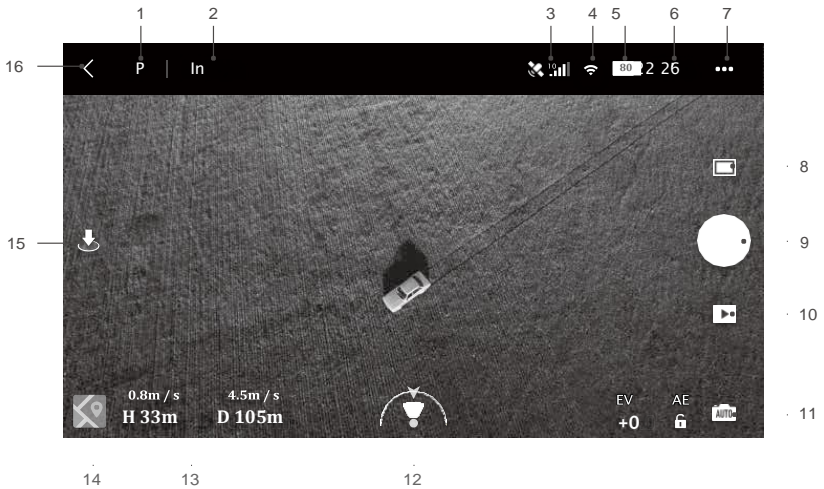
Skypixel

Voer Skypixel om video's bekijken en foto's gedeeld door de gebruikers.

Profiel

Bekijk accountgegevens, vluchtgegevens, DJI forum, online winkel, Find My Drone-functie, en andere instellingen.

camera View



1. Flight Modes

P: tik om de vlucht modi tussen Position, Sport en CineSmooth schakelen.

2. System Status Bar

In Flight: Geeft de vliegtuigen status en displays vlucht verschillende waarschuwingsberichten.

3. GPS-status

: Toont de huidige GPS-siginaal sterkte.

4. Wi-Fi-Strength

: Geeft het Wi-Fi-kracht tussen het vliegtuig en de afstandsbediening.

5. Batterijniveau

: Geeft het huidige batterijniveau.

6. Informatie over de batterij

22:26 : Geeft informatie over de batterij zoals de temperatuur van de batterij, spanning en vliegtijd.

7. Systeem instellingen

••• : Er zijn veiligheid, Control, Camera, Transmission and Over.

Veiligheid

Flight Protection: Max Hoogte, Max Distance, Auto RTH Hoogte instellingen en bijwerken Thuis

Point.Sensoren: Bekijk de IMU en kompas status en beginnen te kalibreren indien nodig.

Geavanceerde instellingen waaronder Emergency Propeller Stop and Payload mode. "Emergency Only" geeft aan dat de motor alleen kan worden gestopt halverwege de vlucht in een noodsituatie zoals als er een botsing, een motortot stilstand is gekomen, wordt het vliegtuig rollen in de lucht of het vliegtuig uit de hand en oplopende of aflopende zeer snel. "Anytime" geeft aan dat de motoren kan worden gestopt halverwege de vlucht altijd zodra de gebruiker een combinatie stok commando (CSC) uitvoert. Het stoppen van de motoren halverwege de vlucht zorgt ervoor dat het vliegtuig crasht.

Als accessoires zijn gemonteerd op Mavic Mini, is het raadzaam om Payload mode voor een betere veiligheid in te schakelen. Na het opstijgen, wordt Payload automatisch ingeschakeld als een nuttige lading wordt gedetecteerd. Merk op dat de Max Dienst plafond boven de zeespiegel is 1500 m en de maximale

vliegsnelheid is beperkt wanneer Payload modus is ingeschakeld.

De Find My Drone functie helpt om de locatie van de vliegtuigen op de grond te vinden.

Controle

Aircraft Instellingen: Selecteer Flight mode en Eenheden instellingen.

Gimbal Instellingen: Schakel gimbal modus en kalibreren gimbal. Geavanceerde gimbal instellingen omvatten Pitch Speed, Pitch Gladheid en toestaan Upward Gimbal Rotation.

Externe instellingen Controller: Stick-instellingen en controllerkalibratie afstandsbediening. Beginner Flight Tutorial: Bekijk de vlucht tutorial.

Verbinding maken met Aircraft: Toen het vliegtuig niet is gekoppeld aan de afstandsbediening, tikt u om te beginnen met het koppelen.

Camera

Stel het formaat en selecteer u de microSD-kaart instellingen.

Geavanceerde instellingen zoals Histogram, rasterlijnen Overbelichtingswaarschuwing en Anti-Flicker. Tik op Reset Camera-instellingen om alle camera-instellingen te herstellen naar default.


transmissie

Frequentie en Channel-instellingen.

Wat betreft


Bekijk informatie over het apparaat, firmware informatie, app-versie, batterij versie, en nog veel meer.

8. opnamemodi

 Foto: Kies tussen Single Shot en Interval.

Video: Video resolutie kan worden ingesteld op 2.7K 25/30 fps en 1080P 25/30/50/60 fps. QuickShots: kies uit Dronie, Cirkel, Helix, en Rocket.


9. Sluiter / opnameknop

 : Tik te beginnen met schieten foto's of het opnemen van video.

10. afspelen

 : Tik op om het afspelen en een voorbeeld van foto's en video's in te voeren zodra ze worden gevangen.

11. Cameramodi Switch

 : Kies tussen automatische en handmatige modus als in de foto-modus. In de handmatige modus, sluitertijd en ISO kunnen worden ingesteld. In de automatische modus kan AE lock en EV worden ingesteld.

12. Aircraft Orientation

 : Toon de real-time oriëntatie van het vliegtuig.


13. Flight Telemetrie

Geef de afstand tussen het vliegtuig en de Home-Point, de hoogte van de Home-Point, vliegtuigen horizontale snelheid en vliegtuigen verticale snelheid.

14. Kaart

 : Tik op om de kaart te bekijken.

15. Auto Takeoff / Landing / Smart RTH

 : Tik dit pictogram. Als de prompt verschijnt, houdt u de knop om de automatische start initiëren of landen.

 : Tik te initiëren Smart RTH en hebben het vliegtuig terug te keren naar de laatst opgenomen Thuis Point.

16. Terug

 : Tik op om terug te keren naar het beginscherm.

 Zorg ervoor dat uw mobiele apparaat volledig op te laden voor de lancering van DJI Fly.

- Mobile mobiele data is nodig bij gebruik DJI Fly. Neem contact op met uw mobiele provider voor data kosten.
 - Als u gebruik maakt van een mobiele telefoon als uw beeldscherm, GEEN telefoontjes of het gebruik sms'en functies tijdens vluchterespons accepteren.
 - Lees alle veiligheidstips, waarschuwingen en disclaimers aandachtig door. Bekend zijn met de bijbehorende regelgeving in uw omgeving. U bent als enige verantwoordelijk voor de hoogte zijn van alle relevante voorschriften en fly'ing op een manier die in overeenstemming is.
 - a. Lees de waarschuwingen begrijpt voordat u de Auto-opstijgen en Auto-landing functies.
 - b. Lees en de waarschuwing berichten en disclaimer te begrijpen voordat het instellen van de hoogte boven de standaard limiet.
 - c. Lees en de waarschuwingen en disclaimer te begrijpen voordat het schakelen tussen vluchterespons modi.
 - d. Lees de waarschuwingen en disclaimer prompts in de buurt van of in GEO zones te begrijpen.
 - e. Lees de waarschuwingen te begrijpen voordat u de Intelligent Flight Mode. Land je
 - vliegtuig onmiddellijk op een veilige locatie als een prompt wordt weergegeven land in de
 - app. Review alle waarschuwingen op de checklist die wordt weergegeven in de app voor elke vluchterespons.
 - Gebruik de in-app tutorial om je vluchterespons vaardigheden te oefenen als je nog nooit het vliegtuig hebben gewerkt of als u niet beschikt over voldoende ervaring om het vliegtuig te werken met het vertrouwen.
 - Cache de kaartgegevens van het gebied waar u van plan bent om fly'ing het vliegtuig door verbinding met het internet voor elke vluchterespons.
 - De app is ontworpen om uw werking te vergemakkelijken. Gebruik je discretie en zijn niet afhankelijk van de app om controle over uw vliegtuig. Uw gebruik van de app is onderworpen aan DJI Fly Gebruiksvoorwaarden en DJI het privacybeleid. Lees ze zorgvuldig in de app voor fly'ing.
-

Vlucht

In dit gedeelte wordt een veilige vlucht procedés en beperkingen vlucht.

Vlucht

Zodra pre-flight voorbereiding is voltooid, is het raadzaam om uw vlucht vaardigheden aan te scherpen en de praktijk vliegen veilig. Zorg ervoor dat alle vluchten uitgevoerd in een open ruimte worden uitgevoerd. Raadpleeg de Remote Controller en DJIFly secties voor informatie over het gebruik van de afstandsbediening en de app het vliegtuig besturen.

Flight milieueisen

1. Laat het vliegtuig in extreme weersomstandigheden waaronder wind snelheden van meer dan 8 m / s, sneeuw, regen en mist niet gebruiken.
2. Vlieg in open gebieden. Tall structuren en grote metalen constructies kan de nauwkeurigheid van de onboard invloedkompass en GPS-systeem.
3. Obstakels te vermijden, drukte, hoogspanningsleidingen, bomen en lichamen van water.
4. Minimaliseren van interferentie door het vermijden van gebieden met een hoge elektromagnetisme zoals locaties naast elektriciteitskabels, basisstations, elektrohulpkantoren en zendmasten.
5. vliegtuig en de prestaties van de batterij zijn afhankelijk van omgevingsfactoren zoals lucht dichtheid en temperatuur. Wees voorzichtig bij het vliegen 9842 ft (3000 m) of meer boven de zeespiegel, omdat de batterij en de prestaties van vliegtuigen kan worden verminderd.
6. Mavic Mini kan GPS niet gebruiken in de poolgebieden. Gebruik de Neerwaartse Vision System tijdens het vliegen op dergelijke plaatsen.

Flight Limieten en GEO Zones

Unmanned Aerial Vehicle (UAV) exploitanten moeten zich houden aan de regels van zelfregulerende organisaties zoals de International Civil Aviation Organization, de Federal Aviation Administration, en de plaatselijke luchtvaartautoriteiten. Om veiligheidsredenen zijn grenzen vlucht standaard ingeschakeld om gebruikers te helpen dit vliegtuig veilig en legaal opereren. Gebruikers kunnen vlucht beperkingen op hoogte en de afstand in te stellen.

Altitude grenzen, afstand grenzen, en GEO zones functioneren gelijktijdig voor de vliegveiligheid beheren wanneer GPS is beschikbaar. Alleen hoogte kan worden beperkt wanneer de GPS niet beschikbaar is.

Vlieghoogte en afstand Limits

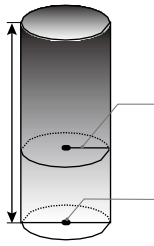
De vlucht hoogte en afstand grenzen kan worden gewijzigd in DJI Fly. Op basis van deze instellingen, zal het vliegtuigvlieg in een beperkte cilinder, zoals hieronder weergegeven:

Max vlieghoogte

Hoogte van de vliegtuigen bij
het inschakelen

Max Radius

this Point




Als er een GPS is beschikbaar

| | Flight Grenzen | DJI Vlieg App | Vliegtuig Status Indicator |
|--------------|--|---|--|
| Max Altitude | Vliegtuig hoogte kan niet hoger zijn dan de opgegeven waarde | Waarschuwing: Hoogte limiet bereikt | Knippert groen en rood als alternatief |
| Max Radius | Vluchtafstand moet binnen de maximale radius | Waarschuwing: Afstand limiet bereikt | |

Alleen Downward Vision System is beschikbaar

| | Flight Grenzen | DJI Vlieg App | Vliegtuig Status Indicatoren |
|--------------|---|---|--|
| Max Altitude | Hoogte beperkt tot 16 ft (5 m) als het GPS signaal zwak en neerwaartse vision-systeem wordt geactiveerd. Hoogte beperkt tot 98 ft (30 m) wanneer het GPS signaal zwak en neerwaartse Vision System inactief. | Waarschuwing: Hoogte limiet bereikt. | Knippert groen en rood als alternatief |
| Max Radius | knippert geel | | |

 Als het vliegtuig in een GEO zone en er is een zwak of geen GPS-signaal, wordt de status vliegtuig indicator rood oplichten gedurende vijf seconden elke twaalf seconden.

- Als het vliegtuig een limiet bereikt, kun je nog steeds de controle van het vliegtuig, maar je kunt geen verdere vlucht maken. Als het vliegtuig vliegt van de maximale radius, wordt deze automatisch flitsend en weer binnen bereik wanneer het GPS signaal sterk.
- Om veiligheidsredenen, niet in de buurt vliegen naar luchthavens, snelwegen, treinstations, spoorlijnen, stadscentra, of andere gevoelige gebieden. Vlieg het vliegtuig alleen binnen uw gezichtsveld.

GEO Zones

Alle GEO zones staan vermeld op de officiële website DJI bij <http://www.dji.com/flysafe>. GEO zones zijn onderverdeeld in verschillende categorieën en beschikken over locaties, zoals luchthavens, vliegende gebieden waar bemande vliegtuigen opereren op lage hoogte, grenzen tussen landen, en gevoelige locaties, zoals elektriciteitscentrales.

Er zullen aanwijzingen in DJI Fly app waarschuwen gebruikers van een nabije GEO zones.

Pre-Flight Checklist

1. Zorg ervoor dat de afstandsbediening, mobiel apparaat, en Intelligent Flight batterij volledig


opgeladen zijn.


2. Zorg ervoor dat de Intelligent Flight batterij en de schroeven zijn bevestigd.
3. Zorg ervoor dat het vliegtuig armen ontvouwd.
4. Zorg ervoor dat de gimbal en de camera zijn normaal functioneren.
5. Zorg ervoor dat er niets in de weg voor de motoren en dat ze normaal functioneren.
6. Zorg ervoor dat DJI Fly is nu verbonden aan het vliegtuig.
7. Zorg ervoor dat de camera lens en Vision System sensoren schoon zijn.

8. Gebruik alleen originele DJI onderdelen of onderdelen gecertificeerd door DJI. Goedgekeurde onderdelen of onderdelen van niet-DJI gecertificeerde fabrikanten kunnen storingen en veiligheid compromis veroorzaken.

Auto Takeoff / Landing

Auto Takeoff



1. Lanceer DJI Fly en voer het camerabeeld.
2. Voltooi alle stappen in de pre-flight checklist.
3. Tik . Als de omstandigheden veilig zijn voor het opstijgen, houdt u de knop om te bevestigen.
4. Het vliegtuig zal opstijgen en zweven 3,9 voet (1,2 m) boven de grond.


 De luchtvaartuigstatussignalen geeft aan of het vliegtuig met behulp van GPS en / of neerwaartse Vision System vluchtrespons controle. Het wordt aangeraden om te wachten totdat het GPS signaal sterk voor het gebruik van auto opstijgen.

- DO NOT start vanaf een bewegend oppervlak, zoals een bewegende boot of voertuig.

Auto Landing

Gebruik automatisch landen wanneer de status vliegtuig lampje groen knippert.

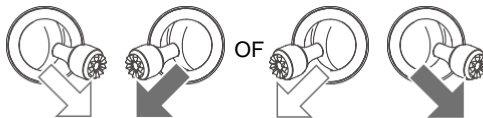
1. Tik . Als de omstandigheden veilig land, houdt u de knop om de con fi rm.
2. Auto landing kan worden geannuleerd door te tikken op .
3. Als de Vision System normaal werkt, zal Landing Protection worden ingeschakeld.
4. Motors stopt na de landing.

 Kies de juiste plaats voor de landing.

Starten / stoppen van de motoren

Het starten van de motoren

Een combinatie Stick Command (CSC) wordt gebruikt om de motoren te starten. Duw zowel plakt aan de onderkant binnenste of buitenste hoeken om de motoren te starten. Zodra de motoren zijn begonnen draaien, laat u beide sticks tegelijk.

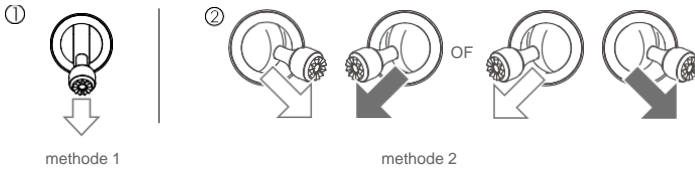


Het stoppen van de motoren

Er zijn twee methoden om de motoren te stoppen.

1. Methode 1: Als het vliegtuig is geland, duw en houd de linker joystick naar beneden. De motor stopt na drie seconden.
2. Methode 2: Bij vliegtuigen is geland, duw de linker joystick naar beneden, dan voeren dezelfde CSC die werd gebruikt om de motor te starten, zoals hierboven beschreven. De motoren zullen

Mavic Mini Handboek
onmiddellijk stoppen. Laat beide sticks nadat de motoren zijn gestopt.



Stoppen Motors Mid-flight

Stoppen motoren halverwege de vlucht zorgt ervoor dat het vliegtuig crasht. De motoren dienen alleen gestopt mid- vlucht in noodsituaties zoals wanneer een botsing is opgetreden of het luchtvaartuig onbeheerst en stijgend / dalend zeer snel, rollen in de lucht, of een motor is afgeslagen. Om de motoren te stoppen halverwege de vlucht maken gebruik van dezelfde CSC die werd gebruikt om de motoren te starten.

Vlucht Test

Takeoff / landingsprocedures

1. Plaats het vliegtuig in een open, vlak gebied met de status vliegtuig indicator naar u toe.
2. Beurt het vliegtuig en de afstandsbediening.
3. Lanceer DJI Fly en voer het camerabeeld.
4. Wacht tot de status van vliegtuigen lampje groen knippert geeft aan dat de Home-Point is opgenomen en het is nu veilig om te vliegen.
5. Duw de gashendel af te nemen of het gebruik auto-start.
6. Trek de gashendel of het gebruik auto-landing naar het vliegtuig te landen.
7. Na de landing, duw de gashendel naar beneden en in de wacht. De motor stopt na drie seconden.
8. Beurt van de vliegtuigen en afstandsbediening.

Video Tips en tips

1. De pre-flight checklist is bedoeld om u te helpen veilig wil vliegen en om ervoor te zorgen dat je video kan schietentijdens de vlucht. Ga door de volledige pre-flight checklist voor elke vlucht.
2. Selecteer de gewenste gimbal werkmodus in DJI Fly.
3. Schieten video bij het vliegen in P-modus of C-modus.
4. Vlieg niet in slechte weersomstandigheden zoals wanneer het regent of winderig.
5. Kies de camera-instellingen die het beste past bij uw behoeften.
6. Voer vliegproeven op de vlucht routes en om een voorbeeld van scènes vast te stellen.
7. Duw de stuurknuppels voorzichtig houden het vliegtuig de soepel en stabiel.

Bijlage

Bijlage

bestek

vliegtuig

| | |
|---|--|
| OpstijgenGewicht (L x B x H) | 249 g / 199 g (JP versie) Opgevouwen: 140 x 82 x 57 mm Opgevouwen: 160 x 202 x 55 mm Ongevouwen (met schroeven): 245 x 290 x 55 mm |
| diagonaal Afstand | 213 mm |
| Max Ascent Speed | 4 m / s (S Mode) 2 m / s (P-modus) 1,5 m / s (C modus) |
| Max daalsnelheid | 3 m / s (S functie) 1,8 m / s (P- modus) 1 m / s (C modus) |
| Max Snelheid (in de buurt van de zeespiegel, geen wind) | 13 m / s (S Mode) 8 m / s (P-modus) 4 m / s (C modus) |
| Max Dienst plafond boven 3000 m Sea Level | |
| Max Flight Time omstandigheden) | 30 min (gemeten tijdens het vliegen bij 14 km per uur in windless 18 minuten voor JP versie (gemeten tijdens het vliegen bij 12 km per uur in windless omstandigheden) |
| Max Wind Speed Resistance | 8 m / s (Scale 4) |
| Max Tilt Angle | 30 ° (S Mode) 20 ° (P-modus) 20 ° (C modus) |
| Max Hoeksnelheid | 150 ° / s (S mode) 130 ° / s (P-modus) 30 ° / s (C modus) |
| Bedrijfstemperatuur reeks | 0 ° tot 40 ° C (32 ° tot 104 ° F) |
| GNSS | GPS + GLONASS |
| Werk frequentie | Model MT1SS5: 5,725-5,850 GHz Model MT1SD25: 2,400-2,4835 GHz, 5,725-5,850 GHz |

Transmissie Vermogen (EIRP) model MT1SS5

5,8 GHz: <30 dBm (FCC); <28 dBm

(Zeehondencrèche) Model MT1SD25

2,4 GHz: <19 dBm (MIC / CE)

5,8 GHz: <14 dBm (CE)

| | |
|---|--|
| Hovering Nauwkeurigheid Range GPS | Verticaal: $\pm 0,1$ m (met Vision Positioning), $\pm 0,5$ m (met positionering) Horizontaal: $\pm 0,3$ m (met Vision Positioning), $\pm 1,5$ m (met GPS Positioning) |
| Gimbal | |
| mechanische Range | Tilt: -110° tot $+35^\circ$ Roll: -35° tot $+35^\circ$ Pan: -20° tot $+20^\circ$ |
| controleerbaar Range | Tilt: -90° tot 0° (standaardinstelling), -90° tot $+20^\circ$ |
| Stabilisatie | 3-as (kanteling, rollen, pan) |
| (uitgebreid)Max Controle Speed (tilt) | $120^\circ / s$ |
| Hoekige Vibration Range | $\pm 0,01^\circ$ |
| sensing System | |
| neerwaartse | Bereik: 0,5-10 m |
| Werkomgeving reflectievermogen van > 20% | Niet reflecterend, waarneembare oppervlakken diffuse Voldoende verlichting van lux > 15 |
| Camera | |
| Sensor | 1 / 2,3" CMOS Effectieve pixels: 12 MP |
| Lens | FOV: 83° 35 mm Formaat equivalent: 24 mm Diafragma: f / 2.8 Focus Bereik: 1 m tot ∞ |
| ISO | Video: 100-3200 (Auto) Foto: 100-3200 |
| sluittijd | Elektronische sluit: Video: 1 / 8000-1 / fps (Auto) Foto: 4-1 / 8000 s (Manual), 1-1 / 8000 s (Auto) |
| Still Image Size | 4: 3: 4000 x 3000 16: 9: 4000 x 2250 |
| Still Fotografie Modes | Enkel schot Interval: 2/3/5/7/10/15/20/30/60 s |
| Video resolutie | 2.7K: 2720 x 1530 25/30 p FHD: 1920 x 1080 25/30/50/60 p |
| Max Video Bitrate | 40 Mbps |
| Ondersteunde File System | FAT32 (≤ 32 GB) exFA (> 32 GB) |
| Photo Format | JPEG |
| Video formaat | MP4 (H.264 / MPEG-4 AVC) |
| Afstandsbediening | |

Werk frequentie

Model MR1SS5: 5,725-5,850 GHz

Model MR1SD25: 2,400-2,4835 GHz, 5,725-5,850 GHz

| | |
|---|--|
| Max Transmission Afstand (Vrij, vrij van interferentie) | Model MR1SS5: 5,8 GHz: 4000 m (FCC); 2500 m (Zeehondencrèche) ModelMR1SD25: 2,4 GHz: 2000 m (MIC / CE) 5,8 GHz: 500 m (CE) |
| Bedrijfstemperatuur reeks | 0 ° tot 40 ° C (32 ° tot 104 ° F) |
| Zender Vermogen (EIRP) | ModelMR1SS5: 5,8 GHz: <30 dBm (FCC); <28 dBm (Zeehondencrèche) ModelMR1SD25: 2,4 GHz: <19 dBm (MIC / CE) 5,8 GHz: <14 dBm (CE) |
| Batterij capaciteit | 2600 mAh |
| Werkende Stroom / Voltage | 1200 mA 3,6 V (Android) 450 mA 3,6 V (IOS) |
| Ondersteunde Mobile Device Grootte | Max lengte: 160 mm Max dikte: 6,5-8,5 mm |
| Ondersteunde USB-poort Types | Lightning, Micro USB (type B), USB-C |
| Video Transmission System | Verbeterde Wi-Fi |
| Live View Quality | Remote Controller: 720p @ 30fps |
| Max. bitrate | 4 Mbps |
| Wachttijd (afhankelijk van de omgeving en mobiele inrichting) | 170-240 ms |
| Charger | |
| Invoer | 100 - 240 V, 50/60 Hz, 0.5A |
| uitgang | 12V 1.5A / 9V 2A / 3A 5V |
| nominaal vermogen | 18 w |
| Intelligent Flight Battery (General Version) | |
| Batterij capaciteit | 2400 mAh |
| Spanning | 7,2 V |
| Max Opladen Voltage | 8,4 V |
| baterij type | Li-ion 2S |
| Energie | 17.28 Wh |
| Gewicht | 100 g |
| Temperatuur bij opladen | 5 ° tot 40 ° C (41 ° tot 104 ° F) |
| Max laadstroom | 24 w |
| Intelligent Flight Battery (JP Version) | |
| Capaciteit | 1100 mAh |
| Spanning | 7.6 V |
| Max Opladen Voltage | 8,7 V |
| baterij type | LiPo 2S |
| Energie | 8.36 Wh |
| Gewicht | 50 g |
| Temperatuur bij opladen | 5 ° tot 40 ° C (41 ° tot 104 ° F) |

| | |
|----------------------------|--|
| Max laadstroom | 18 w |
| App | |
| App | DJI Fly |
| Vereist besturingssysteem | iOS v10.0.2 of later; Android v6.0 of hoger |
| SD-kaarten | |
| Ondersteunde SD-kaarten | Vereist UHS-I Speed Grade 3 waardering microSD-kaart |
| Aanbevolen microSD kaarten | <p>16GB: SanDisk Extreme, Lexar 633x</p> <p>32GB: Samsung PRO Endurance, Samsung EVO Plus, SanDisk Industrial, SanDisk Extreme V30 A1 / A2, SanDisk Extreme PRO V30 A1 / A2, Lexar 633x, 667x Lexar</p> <p>64GB: Samsung PRO Endurance, Samsung EVO Plus, SanDisk Extreme V30 A1, Lexar 633x, Lexar 667x, Lexar 1000x, Toshiba Exceria M303 V30 A1, Netac PRO V30 A1</p> <p>128GB: Samsung Pro Plus, Samsung EVO Plus, SanDisk Extreme V30 A1, SanDisk Extreme Plus V30 A1 / A2, Lexar 633x, Lexar 667x, Lexar 1000x, Toshiba Exceria M303 V30 A1, Netac Pro V30 A1</p> <p>256GB, SanDisk Extreme V30 A1</p> |



Vliegtuigstartgewicht sluit de batterij, propellers en een microSD-kaart in.

- Registratie niet vereist in bepaalde landen en regio's. Controleer de lokale regels en voorschriften
- voor het gebruik. Deze specificaties zijn bepaald door middel van tests uitgevoerd met de nieuwste firmware.

Firmware-updates kunnen de prestaties te verbeteren. Het wordt sterk aangeraden om te updaten naar de nieuwste firmware.

Het kompas kalibreren

Het wordt aanbevolen dat het kompas is gekalibreerd in een van de volgende situaties tijdens het vliegen buiten:

1. Vliegen op een plaats verder dan 31 mijl (50 km) afstand van de locatie van het drone voor het laatst gevlogen.
2. Het vliegtuig is niet gevlogen voor meer dan 30 dagen.
3. Een kompas interferentie waarschuwing in DJI Fly en / of luchtvaartuigstatussignalen knippert rood en geel afwisselend.



Raak het kompas op plaatsen waar magnetische interferentie kan optreden, bijvoorbeeld dicht bij magnetiet afzettingen of grote metalen structuren zoals parkeerstructuren niet kalibreren, gewapend kelders, bruggen, auto of steigers.

- Draag geen voorwerpen (zoals mobiele telefoons), die ferromagnetische materialen in de buurt van het vliegtuig tijdens de kalibratie bevatten.
- Het is niet nodig om het kompas te kalibreren tijdens het vliegen binnenshuis.

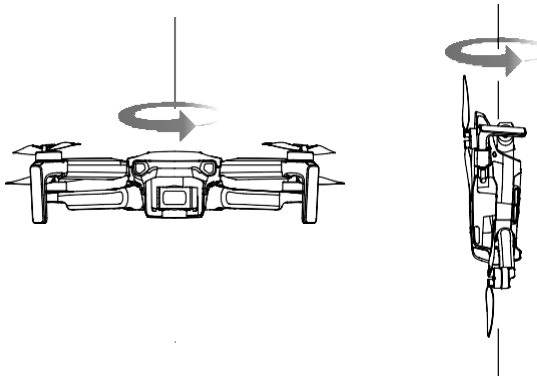
Kalibratie procedure

Kies een open gebied de volgende procedure uit te voeren.

1. Tik de Systeeminstellingen in DJI Fly, selecteer "Control" en selecteer vervolgens "Calibrate", en volg de instructies op het scherm. De status vliegtuig knippert geel, met vermelding van de

Mavic Mini Handleiding
kalibratie te starten.

2. Houd het toestel horizontaal en draai het 360 graden. Het vliegtuig statusindicator zal continu groen te branden.
3. Houd het toestel verticaal met de neus naar beneden gericht, en draai van 360 graden rond een verticale as.
4. Als de status vliegtuig indicator rood knippert, is de kalibratie mislukt. Verander uw locatie en moet u de kalibratie opnieuw uit.



⚠ Als de luchtvaartuigstatussignalen knippert rood en geel afwisselend na ijking voltooid is, geeft dit aan dat de huidige locatie is niet geschikt voor die de vliegtuigen, als gevolg van het niveau van magnetische interferentie. Verander uw locatie.

💡 Een prompt verschijnt in DJI Fly als kompas kalibratie is nodig voor het opstijgen.

- Het vliegtuig kan onmiddellijk te nemen zodra de kalibratie is voltooid. Als je wacht langer dan drie minuten af te nemen na kalibratie, kan het nodig zijn om de kalibratie te herhalen.
-

Firmware update

Gebruik DJI Fly of DJI Assistant 2 voor Mavic naar het vliegtuig en de afstandsbediening firmware te updaten.

Met behulp van DJI Fly

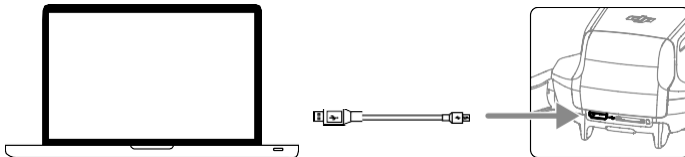
Wanneer u het toestel en de afstandsbediening aan te sluiten op DJI Fly, wordt u gewaarschuwd als er een nieuwe firmwareupdate beschikbaar is. Om te beginnen met updaten Sluit uw mobiele apparaat aan op het internet en volg de instructies op het scherm. Merk op dat u de firmware niet kan bijwerken als de afstandsbediening niet is gekoppeld aan het vliegtuig.

Met behulp van DJI Assistant 2 voor Mavic

Werk de vliegtuigen en afstandsbediening firmware afzonderlijk gebruikmakend van DJI Assistant 2 voor Mavic.

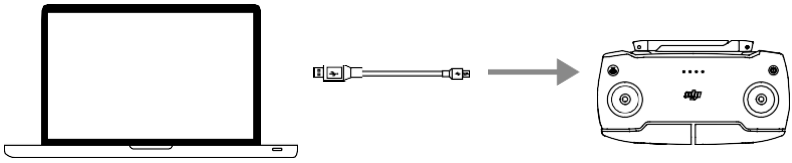
De Micro USB-poort wordt gebruikt bij het aansluiten van het toestel op een computer om de update firmware. Volg de onderstaande instructies om het vliegtuig firmware bijwerken via DJI Assistant 2 voor Mavic:

1. Launch DJI Assistant 2 voor Mavic en log in met uw DJI account.
2. Schakel de vliegtuigen, en sluit vervolgens het vliegtuig naar een computer via de micro-USB-poort met behulp van een Micro-USB-kabel binnen 20 seconden.
3. Selecteer "Mavic Mini" en klik op firmware-updates op het linker paneel.
4. Selecteer de firmwareversie die u wilt update.
5. Wacht tot de firmware te downloaden. De firmware-update wordt automatisch gestart.
6. De vliegtuigen zullen worden uitgeschakeld automatisch na de firmware-update is voltooid.



Volg de onderstaande instructies om het vliegtuig firmware bijwerken via DJI Assistant 2 voor Mavic instructies:

1. Launch DJI Assistant 2 voor Mavic en log in met uw DJI account.
2. Schakel de afstandsbediening, en vervolgens aan te sluiten op een computer via de micro-USB-poort met behulp van een Micro-USB-kabel.
3. Selecteer "Mavic Mini afstandsbediening" en klik op firmware-updates op het linker paneel.
4. Selecteer de firmwareversie die u wilt update.
5. Wacht tot de firmware te downloaden. De firmware-update wordt automatisch gestart.
6. Wacht tot de firmware-update te worden ingevuld.



 Zorg ervoor dat alle stappen om de update firmware volgen. Anders kan de update mislukken.

- De firmware update zal ongeveer 10 minuten duren. Het is normaal dat de cardanische ring gaat slap, luchtvaartuigstatussignalen indicators knipperen en het toestel opnieuw opgestart. Wacht geduldig tot de update is voltooid.
 - Zorg ervoor dat de computer toegang heeft tot het internet.
 - Voor het uitvoeren van een update, zorg ervoor dat de Intelligent Flight batterij en de afstandsbediening moet ten minste 30% vermogen.
 - Gebruik het apparaat van de computer niet los tijdens een update.
 - De afstandsbediening kan ontkoppeld van het luchtvaartuig na actualisering worden. Opnieuw koppelen van de afstandsbediening en vliegtuigen. Merk op dat de update verschillende belangrijkste controller instellingen, zoals de RTH hoogte en de maximale vluchtrespons afstand, naar de standaardinstellingen kan herstellen. Voor het updaten, kennis te nemen van uw favoriete DJI Fly-instellingen en stel ze na de update.
-

After-sales informatie

Bezoek <https://www.dji.com/support> om meer te leren over het beleid van de after-sales service, reparatie en ondersteuning.

DJI Ondersteuning
<http://www.dji.com/support>

Deze inhoud is onderhevig aan verandering.

Download de laatste versie van
<http://www.dji.com/mavic-mini>

Als u vragen hebt over dit document, neem dan gerust contact DJI door het sturen van een bericht naar DocSupport@dji.com.

MAVIC is een handelsmerk van DJI.

Copyright © 2019 DJI Alle rechten voorbehouden.